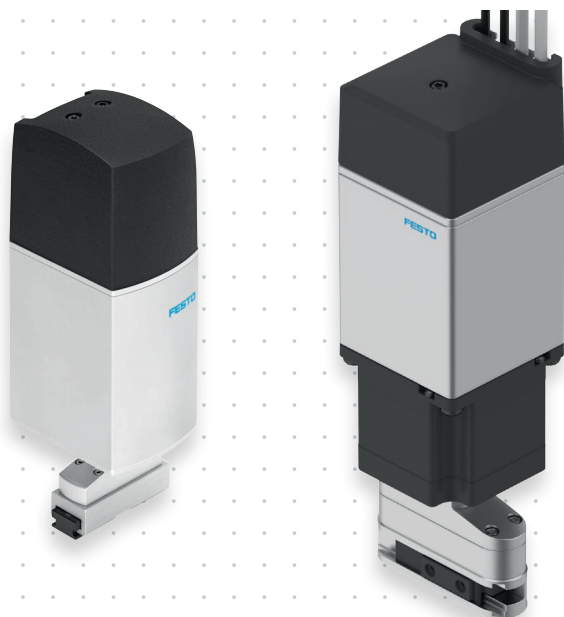




Drehgreifmodul EHMD



Highlights

- Wahlweise voll elektrisch oder mit pneumatischem Greifer
- Optionales Ausgleichsmodul zur Kompensation der Gewindesteigung von Deckeln (ohne Bewegung der Z-Achse) bis zu 10 mm während der Rotation
- Einfaches Konfigurieren des Festo Motorcontrollers CMMT-ST

Das Drehgreifmodul EHMD ist ideal für das Handling kleiner Gegenstände in vielen Applikationen. EHMD eignet sich besonders für die Laborautomation, z.B. für das problemlose Öffnen von unterschiedlichsten Probefläschchen. Das einzigartige Z-Modul gleicht Gewindesteigungen der Deckel automatisch aus – ohne Umrüstzeiten! Und EHMD ist absolut einfach zu integrieren mit dem Motorcontroller CMMT-ST im Kraftbetrieb.

Für viele Aufgaben gerüstet
Ob In-vitro-Diagnose, Zell- oder Genomforschung, Qualitätsprüfungen in der Biotech-Pharma-Industrie: EHMD ist absolut zuverlässig. Bei der Probenvorbereitung ebenso wie bei der Analyse, beim Beladen von Zentrifugen, beim Greifen, Rotieren und Platzieren von Mikrotiter-Platten oder eben beim Öffnen und Verschließen von Probefläschchen – auch unterschiedlich großen.

In Kombination mit einem 3D-Portal lassen sich auch Qualitätsprüfungen mit Kameras, Barcode-Erkennung oder Druckvorgänge mit Labeldruckern realisieren, auch in der Klein-teilemontage und der Elektronik-industrie oder der Nahrungs-mittel- und Getränkeindustrie.

Pneumatisch oder elektrisch?

Den EHMD gibt es in zwei Versionen: vollelektrisch oder mit einem pneumatischen Greifer. Beide erlauben endloses Rotieren.





Varianten

Das Drehgreifmodul EHMD gibt es in mehreren Varianten: Rotieren und Greifen elektrisch oder Rotieren elektrisch und Greifen pneumatisch.



Baugröße 40
mit elektrischem Greifer



Baugröße 40
mit pneumatischem Greifer



Baugröße 40
mit Langhub Greifer



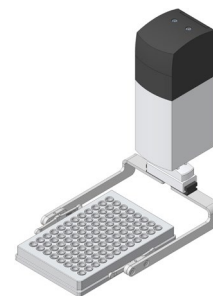
Baugröße 50
mit elektrischem Greifer

Vielfältiges Zubehör

Z. B. ein Befestigungsadapter, der sich beim Öffnen und Schließen von Fläschchen auch für eine Kompensation der Gewindesteigung der Deckel nutzen lässt. Während der Rotation muss so die Z-Achse nicht genutzt werden – der Capping- oder Decapping-Vorgang wird einfacher, schneller und universell für verschiedenste Deckeltypen und Gewindesteigungen. Weitere Adapterplatten für verschiedene Z-Achsen sind ebenfalls erhältlich.



Z. B. Greiferfinger für Mikrotiterplatten, die sich mit geringem technischem Aufwand montieren lassen.



Technische Daten

Rotieren: elektrisch, endlos, mit Encoder

Typ	EHMD-40	EHMD-50
Max. Drehmoment	0,3 Nm, ausreichend zum Öffnen von Fläschchen bis 15 ml Inhalt	1 Nm bis 240 U/min (für größere Fläschchen)
Genauigkeit	0,2°	0,2°
Max. Geschwindigkeit	150 U/min, bei niedrigerem Drehmoment bis 240 U/min	Bis 240 U/min

Greifen: elektrisch oder pneumatisch

Typ	EHMD-40	EHMD-50
Hub	2x 5 mm, 2x 15 mm	2x 15 mm
Geschwindigkeit	6, 70 mm/s	25 mm/s
Max. Greifkraft	35 N bei 2x 5 mm 14 N bei 2x 15 mm Kraftmodus erforderlich	70 N 55 N bei 10 mm Länge der Greiferfinger Closed loop / Kraftmodus erforderlich
Version mit elektrischem Greifer	Positionieren oder für Kraftbetrieb, selbst sperrend bei Energieverlust Gewicht 681 g	Für Kraftbetrieb, selbstsperrend bei Energieverlust Gewicht 1,3 kg
Version mit pneumatischem Greifer	Kraftbetrieb mit Krafteinstellung über Betriebsdruck, mit T Nut für einen Näherungsschalter Gewicht 577 g	–
Umgebungstemperatur	0 ... 40 °C	0 ... 40 °C
Schutzklasse	IP20	IP20